

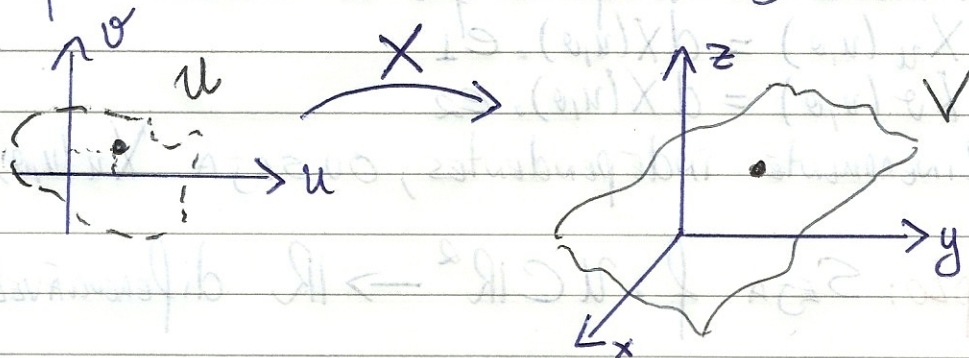
# SUPERFÍCIES REGULARES EM $\mathbb{R}^3$

UMA APLICAÇÃO  $X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V \subset \mathbb{R}^3$  DEFINIDA EM UM CONJUNTO ABERTO  $U$  É UMA PARAMETRIZAÇÃO DO SUBCONJUNTO  $V \subset \mathbb{R}^3$  SE

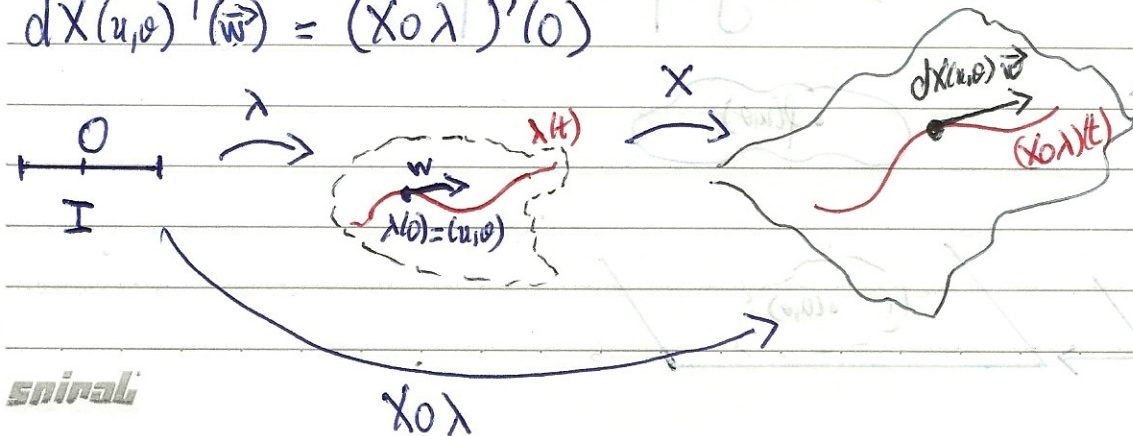
(i)  $X$  É DIFERENCIÁVEL, OU SEJA,  $X(u, \vartheta) = (x(u, \vartheta), y(u, \vartheta), z(u, \vartheta))$  NO QUAL AS FUNÇÕES COORD.  $x, y, z: U \rightarrow \mathbb{R}$  ADMITEM DERIVADAS PARCIAIS CONTÍNUAS DE TODAS AS ORDENS.

(ii)  $X: U \rightarrow V$  É UM HOMEOMORFISMO, OU SEJA,  $X$  É UMA BIJEÇÃO CUJA INVERSA  $X^{-1}: V \rightarrow U$  É CONTÍNUA.

(iii) A DIFERENCIAL  $dX(u, \vartheta): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  É INJETORA  $\forall (u, \vartheta) \in U$ .



**OBSERVAÇÃO:**  $\lambda: I \subset \mathbb{R} \rightarrow U$  É UMA CURVA DIFERENCIÁVEL EM  $U$  TAL QUE  $0 \in I$ ,  $\lambda(0) = (u, \vartheta)$  E  $\lambda'(0) = \vec{w}$  ENTÃO  $dX(u, \vartheta)(\vec{w}) = (X \circ \lambda)'(0)$





DE FATO CONSIDERE  $\lambda(t) = (u, \vartheta) + t \cdot e_1 = (u+t, \vartheta)$

$$\Rightarrow (X \circ \lambda)'(0) = dX(u, \vartheta) (\lambda'(0)) = \frac{\partial X}{\partial u}(u, \vartheta) = \left( \frac{\partial x}{\partial u}(u, \vartheta), \frac{\partial y}{\partial u}(u, \vartheta), \frac{\partial z}{\partial u}(u, \vartheta) \right)$$

Assim  $dX(u, \vartheta) e_1 = \frac{\partial X}{\partial u}(u, \vartheta) = X_u(u, \vartheta)$

ANALOG. DA A CURVA  $dX(u, \vartheta) e_2 = \frac{\partial X}{\partial \vartheta}(u, \vartheta) = X_\vartheta(u, \vartheta)$  (ASSOCIA.

$$\lambda(t) = (u, \vartheta) + t \cdot e_2 = (u, \vartheta + t)$$

obs. 2: VERIFICAR QUE  $dX(u, \vartheta): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  É INJETIVA É EQUIVALENTE A VERIFICAR QUE OS VETORES

$$X_u(u, \vartheta) = dX(u, \vartheta) \cdot e_1$$

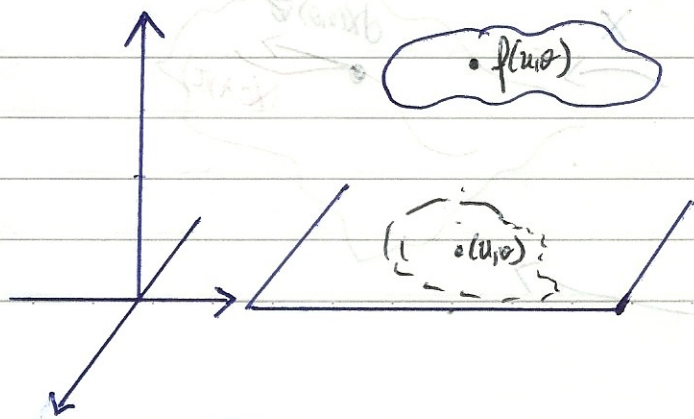
$$X_\vartheta(u, \vartheta) = dX(u, \vartheta) \cdot e_2$$

SÃO LINEARMENTE INDEPENDENTES, OU SEJA  $X_u(u, \vartheta) \times X_\vartheta(u, \vartheta) \neq 0$

EXEMPLO: SEJA  $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  DIFERENCIÁVEL. CONSI-  
DERE

$$X: U \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ dado por } X(u, \vartheta) = (u, \vartheta, f(u, \vartheta))$$

ENTÃO  $V = X(U)$  É O GRÁFICO DE  $f$ .





Afirmação:  $X$  é uma parametrização de  $V$

(i)  $X$  é dif. pois cada uma de suas componentes

$$\begin{cases} x(u, \vartheta) = u \\ y(u, \vartheta) = \vartheta \\ z(u, \vartheta) = f(u, \vartheta) \end{cases} \quad \text{são diferenciáveis.}$$

(ii) Considere  $\pi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $\pi(x, y, z) = (x, y)$ .

Então

$$(\pi \circ X) = \text{id}: \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{U} \Rightarrow X^{-1} \text{ possui inv. à esquerda}$$

Note que  $\pi(u, \vartheta, f(u, \vartheta)) = (u, \vartheta), \forall (u, \vartheta) \in \mathcal{U}$ .

$$\text{Portanto } X^{-1} = \pi|_V: V \rightarrow \mathcal{U}$$

$$(iii) X_u(u, \vartheta) = \begin{pmatrix} 1, 0, \frac{\partial f}{\partial u}(u, \vartheta) \end{pmatrix}, \forall (u, \vartheta) \in \mathcal{U}$$

$$X_\vartheta(u, \vartheta) = \begin{pmatrix} 0, 1, \frac{\partial f}{\partial \vartheta}(u, \vartheta) \end{pmatrix}$$

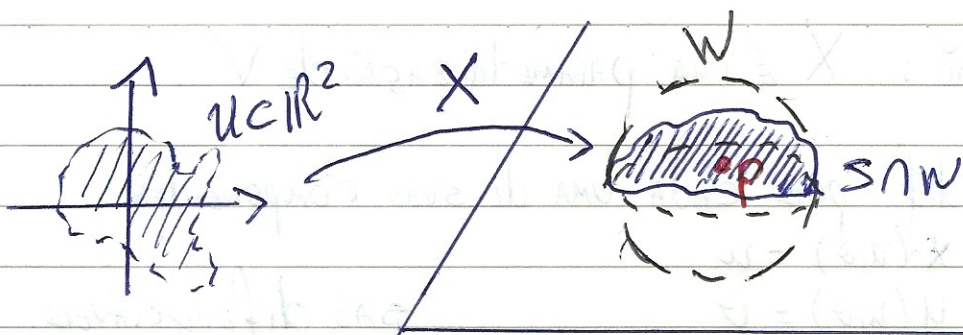
são claramente L.I.  $\therefore dX(u, \vartheta)$  é injetiva  $\forall (u, \vartheta) \in \mathcal{U}$

**Definição:** Um subconjunto  $S \subset \mathbb{R}^3$  é uma superfície regular se para cada  $p \in S$  existem subconjuntos abertos  $W \subset \mathbb{R}^3, p \in W, U \subset \mathbb{R}^2$  e uma parametrização

$$X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow W \cap S, \text{ isto é}$$

localmente  $S$  é a imagem de uma parametrização





**Exemplo 1:** O gráfico de uma função diferenciável  $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  é uma superfície regular.

$$\text{De fato, } \text{GRA}(f) = \{ (u, \sigma, f(u, \sigma)) : \forall (u, \sigma) \in U \} \\ = X(U)$$

portanto  $\text{GRA}(f)$  pode ser coberto por uma única parametrização  $X: U \rightarrow \mathbb{R}^3$  dado por  $X(u, \sigma) = (u, \sigma, f(u, \sigma))$ .

**Exemplo 2:**  $S^2 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1 \}$  é uma superfície regular

De fato o conjunto  $S^2$  pode ser coberto pela imagem de 6 parametrizações como gráfico de aplicações.

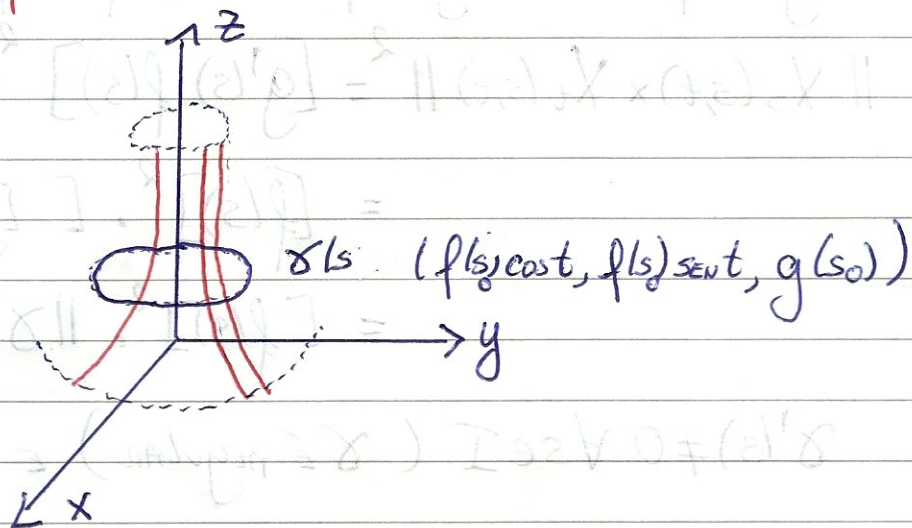
**Exercício:** Liste as 6 parametrizações.

$$\text{Ex: } X(x, y) = (x, y, \sqrt{1 - x^2 - y^2}), \quad (x, y) \in U = \{ x^2 + y^2 < 1 \}$$

parametriza calota superior e inferior s/ o equador.



# SUPERFÍCIES DE REVOLUÇÃO



SEJA  $\gamma: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  DADA POR  $\gamma(s) = (f(s), g(s))$ ,  
 $f(s) > 0 \forall s \in I$ ,  $\gamma$  DIFERENCIÁVEL,  $\gamma$  HOMEOMORFISMO SOBRE  
 $\gamma(I)$  E  $\gamma$  REGULAR.

DEFINA

$$X: I \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$X(s, t) = (f(s) \cdot \cos t, f(s) \cdot \sin t, g(s))$$

Afirmação:  $X$  É UMA PARAMETRIZAÇÃO

(i)  $X$  É dif. pois cada função coord. É dif. (produto de funções dif.)

$$(iii) X_s(s, t) = (f'(s) \cdot \cos t, f'(s) \cdot \sin t, g'(s))$$

$$X_t(s, t) = (-f(s) \cdot \sin t, f(s) \cdot \cos t, 0)$$

$$X_s(s, t) \times X_t(s, t) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ f'(s) \cdot \cos t & f'(s) \cdot \sin t & g'(s) \\ -f(s) \cdot \sin t & f(s) \cdot \cos t & 0 \end{vmatrix}$$



$$= (-g'(s) f(s) \cos t, g'(s) f(s) \sin t, f(s) f'(s))$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \|X_s(s,t) \times X_t(s,t)\|^2 &= [g'(s) f(s)]^2 + [f(s) f'(s)]^2 \\ &= [f(s)]^2 \cdot [ [g'(s)]^2 + [f'(s)]^2 ] \\ &= [f(s)]^2 \cdot \|\gamma'(s)\|^2 \neq 0 \end{aligned}$$

pois  $\gamma'(s) \neq 0 \forall s \in I$  ( $\gamma$  é regular) e  $f(s) > 0$ .

(ii) ESCREVENDO

$$\begin{cases} x(s,t) = f(s) \cdot \cos t \\ y(s,t) = f(s) \cdot \sin t \\ z(s,t) = g(s) \end{cases} \Rightarrow f(s) = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\therefore \gamma(s) = (f(s), g(s)) = (\sqrt{x^2 + y^2}, z)$$

$$\Rightarrow s = \gamma^{-1}(\sqrt{x^2 + y^2}, z) \quad (\gamma \text{ é um homeomorfismo})$$

AGORA

$$\operatorname{tg}\left(\frac{t}{2}\right) = \frac{\sin(t/2)}{\cos(t/2)} = \frac{2 \sin(t/2) \cdot \cos(t/2)}{2 [\cos(t/2)]^2} = \frac{\sin t}{1 + \cos t}$$

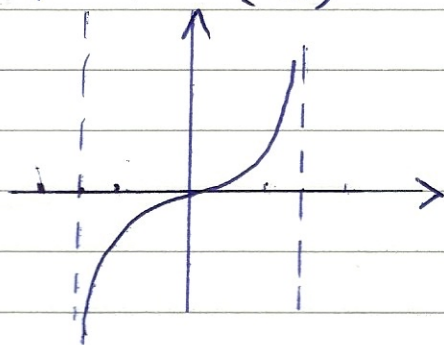
COM

$$\sin t = \frac{y}{f} \quad \text{e} \quad \cos t = \frac{x}{f}$$

$$\text{CONCLUSÃO: } \operatorname{tg}\left(\frac{t}{2}\right) = \frac{y}{f+x} = \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}+x}$$



SABEMOS QUE  $p(t) = \operatorname{tg}\left(\frac{t}{2}\right)$  É UM HOMEOMORFISMO DE  $]-\pi, \pi[$  EM  $\mathbb{R}$



Logo  $t = p^{-1}\left(\operatorname{tg}\left(\frac{t}{2}\right)\right) = p^{-1}\left(\frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}+x}\right)$

CONCLUSÃO:  $X^{-1}(x,y,z) = (s,t)$  ; NO QUAL

$$\left. \begin{aligned} s = s(x,y,z) &= \delta^{-1}\left(\sqrt{x^2+y^2}, z\right) \\ t = t(x,y,z) &= p^{-1}\left(\frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}+x}\right) \end{aligned} \right\} \text{SÃO CONTÍNUAS.}$$