

FORMAS BILINEARES

$\dim E = n$

Def.: Uma função $f: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função bilinear (REAL) QUANDO $\forall u_1, u_2, u_3 \in E$ e $\lambda \in \mathbb{R}$ temos:

(i) $f(\alpha \cdot u_1 + u_2, u_3) = \alpha f(u_1, u_3) + f(u_2, u_3)$

(ii) $f(u_1, \alpha u_2 + u_3) = \alpha f(u_1, u_2) + f(u_1, u_3)$

Exemplo 1: todo $\langle \cdot, \cdot \rangle: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ produto interno é bilinear

• $\langle (x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n) \rangle = x_1 \cdot y_1 + \dots + x_n \cdot y_n$
↳ produto interno em \mathbb{R}^n

• $\langle \{a_j\}_j, \{b_j\}_j \rangle = \sum_{j=1}^{\infty} a_j \cdot b_j$, $\sum_{j=1}^{\infty} a_j^2, \sum_{j=1}^{\infty} b_j^2 < \infty$

↳ produto interno em $\ell^2(\mathbb{R})$.

Exemplo 2: $E = M_{n \times n}(\mathbb{R})$ e $A \in E$ fixada. Então $f_A: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f_A(X, Y) = \text{tr}(X^t A Y)$ é bilinear.

Nomenclatura: $B(E; E) =$ conjunto dos funcionais bilineares definidos em E .

CLARAMENTE EM $B(E; E)$ podemos definir duas operações naturais:

$$+ B(E;E) \times B(E;E) \longrightarrow B(E;E)$$

$$(f, g) \mapsto (f+g)(u, v) \doteq f(u, v) + g(u, v)$$

$$\bullet \mathbb{R} \times B(E;E) \longrightarrow B(E;E)$$

$$(\lambda, f) \mapsto (\lambda f)(u, v) \doteq \lambda \cdot f(u, v)$$

EXERCÍCIO: VERIFIQUE QUE $(f+g), (\lambda f) \in B(E;E)$.

PERGUNTA: QUAL A DIMENSÃO DE $B(E;E)$?

SEJA $\{u_1, \dots, u_n\}$ UMA BASE DE E E SEJA $f \in B(E;E)$.
ENTÃO PARA $x = \sum_{i=1}^n x_i u_i$ E $y = \sum_{j=1}^n y_j u_j$ TEMOS

$$\begin{aligned} f(x, y) &= f\left(\sum_{i=1}^n x_i u_i, \sum_{j=1}^n y_j u_j\right) \\ &= \sum_{i=1}^n x_i f\left(u_i, \sum_{j=1}^n y_j u_j\right) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j f(u_i, u_j), \quad f(u_i, u_j) \doteq a_{ij}. \end{aligned}$$

$$= (x_1, \dots, x_n) \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & a_{ij} & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}}_{A} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

A

/ /

A : MATRIZ DE f RELATIVAMENTE A BASE β DE E DENOTADA POR $A = [f]_{\beta}$

CONCLUSÃO: ESSA CONSTRUÇÃO DEMONSTRA QUE

$$B(E; E) \cong M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

\hookrightarrow ISOMORFISMO (BIJEÇÃO LINEAR)

$$\mathcal{F}(f) = [f]_{\beta}$$

\rightarrow SOMA DE FUNÇÕES BILINEARES

• \mathcal{F} É LINEAR pois $\mathcal{F}(f_1 + \lambda f_2) = [f_1 + \lambda f_2]_{\beta}$
 $= [f_1]_{\beta} + \lambda [f_2]_{\beta}$

\hookrightarrow SOMA DE MATRIZES

• \mathcal{F} É BIJETORA (PELA CONSTRUÇÃO)

CONCLUSÃO: $\dim B(E; E) = n^2$.

PERGUNTA 2: COMO ENCONTRAR UMA BASE PARA $B(E; E)$?

SEJA $\beta = \{v_1, \dots, v_n\}$ UMA BASE PARA E E $\beta^* = \{v_1^*, \dots, v_n^*\}$ UMA BASE PARA $\mathcal{L}(E, \mathbb{R})$. ENTÃO DEFINA $f_{ij}: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ DADA POR

$$f_{ij}(u, w) = v_i^*(u) \cdot v_j^*(w) \text{ PARA } i, j = 1, \dots, n$$

NOTE QUE EXISTEM " n^2 " FUNÇÕES DESSA NATUREZA

EXERCÍCIO: SEJAM $f, g \in \mathcal{L}(E; \mathbb{R})$. PROVE QUE $h \in B(E; E)$ NO QUAL $h(u, v) = f(u) \cdot g(v)$.

PELO EXERCÍCIO ANTERIOR $f_{ij} \in B(E; E)$, ALÉM DO MAIS

$$f_{ij}(v_i, v_j) = v_i^*(v_i) \cdot v_j^*(v_j) = 1.$$

Afirmamos: $\{f_{ij}\}_{i,j=1,\dots,n}$ formam um conj. L.I.

De fato, $\sum_{i,j=1}^n b_{ij} f_{ij} = 0$

$$\sum_{i,j=1}^n b_{ij} f_{ij}(u, v) = 0, \quad \forall u, v \in E$$

$$\sum_{i,j=1}^n b_{ij} v_i^*(u) \cdot v_j^*(v) = 0, \quad \forall u, v \in E$$

Escolho $u = v_k \Rightarrow v_i^*(v_k) = \begin{cases} 1, & i=k, \\ 0, & i \neq k. \end{cases}$

Então

$$\sum_{j=1}^n b_{kj} \cdot v_j^*(v) = 0, \quad \forall v \in E.$$

Escolho $v = v_l \Rightarrow v_j^*(v_l) = \begin{cases} 1, & j=l, \\ 0, & j \neq l. \end{cases}$

$$\therefore \sum_{j=1}^n b_{kj} \cdot v_j^*(v_l) = 0$$

$b_{kl} = 0$. Como $k, l = 1, \dots, n$ é livre temos

$$b_{ij} = 0 \quad \forall i, j = 1, \dots, n.$$

CONCLUSÃO: $\{f_{ij}\}_{i,j}$ é uma base p/ $B(E; E)$.

EXEMPLO: Considere $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$f((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = 2x_1y_1 - 3x_1y_2 + x_2y_2$$

$$\beta = \left\{ \underbrace{(1, 0)}_{e_1}, \underbrace{(0, 1)}_{e_2} \right\} \text{ temos}$$

$$f((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = (x_1, x_2) \cdot \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$\therefore [f]_{\beta} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

• f_{ij} ?

$$f_{ij}((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = f_{ij}(x_1 \cdot e_1 + x_2 \cdot e_2, y_1 \cdot e_1 + y_2 \cdot e_2)$$

$$= y_1 \cdot f_{ij}(x_1 \cdot e_1 + x_2 \cdot e_2, e_1) + y_2 \cdot f_{ij}(x_1 \cdot e_1 + x_2 \cdot e_2, e_2)$$

$$= y_1 \cdot x_1 \cdot \underbrace{f_{ij}(e_1, e_1)}_{e_i^*(e_1) \cdot e_j^*(e_1)} + y_1 \cdot x_2 \cdot \underbrace{f_{ij}(e_2, e_1)}_{e_i^*(e_2) \cdot e_j^*(e_1)}$$

$$+ y_2 \cdot x_1 \cdot \underbrace{f_{ij}(e_1, e_2)}_{e_i^*(e_1) \cdot e_j^*(e_2)} + y_2 \cdot x_2 \cdot \underbrace{f_{ij}(e_2, e_2)}_{e_i^*(e_2) \cdot e_j^*(e_2)}$$

Assim

$$f_{11}((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = y_1 \cdot x_1$$

$$f_{12}(\quad, \quad) = y_2 \cdot x_1$$

$$f_{21}(\quad, \quad) = y_1 \cdot x_2$$

$$f_{22}(\quad, \quad) = y_2 \cdot x_2$$

OBSERVAÇÃO: CONSIDERE $\mathcal{X} = \{u_1, \dots, u_n\}$ UMA NOVA BASE DE E . SEJA P A MATRIZ MUDANÇA DA BASE DE β PARA \mathcal{X} .

TEOREMA: $[f]_{\beta} = P^t [f]_{\mathcal{X}} P$

DEM.: $\beta = \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\}$
 $\mathcal{X} = \{u_1, \dots, u_n\}$

$$\begin{cases} x = x_1 \sigma_1 + \dots + x_n \sigma_n \\ \quad = \tilde{x}_1 u_1 + \dots + \tilde{x}_n u_n \end{cases} \quad \text{E} \quad \begin{cases} y = y_1 \sigma_1 + \dots + y_n \sigma_n \\ \quad = \tilde{y}_1 u_1 + \dots + \tilde{y}_n u_n \end{cases}$$

SABEMOS QUE $(\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_n)^t = P \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

ANALOG. $(\tilde{y}_1, \dots, \tilde{y}_n)^t = P \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$

ENTÃO

$$f(x, y) = (\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_n) \cdot [f]_{\mathcal{X}} \cdot \begin{pmatrix} \tilde{y}_1 \\ \vdots \\ \tilde{y}_n \end{pmatrix}$$

$$= \left[P \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right]^t [f]_{\mathcal{X}} P \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$= (x_1, \dots, x_n) P^t [f]_{\mathcal{X}} P \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

POR OUTRO LADO $f(x,y) = (x_1, \dots, x_n) [f]_{\beta} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$

$\therefore P^t [f]_{\gamma} P = [f]_{\beta}$

Def.: $f \in B(E; E)$ É NÃO DEGENERADA QUANDO ADMITE UMA REPRESENTAÇÃO MATRICIAL INVERSÍVEL, CASO CONTRÁRIO DIZEMOS QUE f É DEGENERADA.

PELO TEOREMA ANTERIOR SE EXISTE UMA REPRESENTAÇÃO INVERSÍVEL REFERENTE A UMA BASE ENTÃO A REPRESENTAÇÃO É INVERSÍVEL EM RELAÇÃO A QUALQUER OUTRA BASE

$P^t [f]_{\gamma} P = [f]_{\beta} \rightarrow$ INVERSÍVEL.

$P^t = P^{-1}$ INVERSÍVEL INVERSÍVEL INVERSÍVEL

Def.: DIZEMOS QUE $f \in B(E; E)$ É SIMÉTRICA QUANDO $f(u, v) = f(v, u)$, $\forall u, v \in E$. DENOTAMOS POR $B_S(E; E)$ O CONJUNTO DAS FORMAS BILINEARES SIMÉTRICAS.

CLARAMENTE $B_S(E; E)$ É UM SUBESPAÇO DE $B(E; E)$.

PERGUNTA: QUAL A $\dim B_S(E; E)$?

SEJA β UMA BASE DE E E $A = [f]_{\beta}$. ENTÃO

$\begin{cases} f(u, v) = u^t A v \\ f(v, u) = v^t A u \end{cases} \stackrel{f \text{ SIMÉTRICA}}{\Leftrightarrow} \underbrace{u^t A v}_{n^{\circ} \text{ REAL}} = \underbrace{v^t A u}_{n^{\circ} \text{ REAL}} = \underbrace{(u^t A^t v)^t}_{n^{\circ} \text{ REAL}}$

$$\text{Logo } f(u, v) = f(v, u) = (u^t A v)^t = v^t A^t u$$

$$f(v, u) = v^t A u, \quad \forall u, v \in E$$

$$\Leftrightarrow A = A^t.$$

$$\text{Assim } B_S(E; E) \cong \{M_{n \times n}(\mathbb{R}) : A = A^t\}$$

$$\Rightarrow \dim B_S(E; E) = \frac{n \cdot (n+1)}{2}$$

Def.: Para $f \in B_S(E; E)$ considere $q_f : E \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $q_f(v) = f(v, v)$, chamada forma quadrática associada a f .

Observe que

$$\begin{aligned} q_f(u+v) &= f(u+v, u+v) = f(u, u) + 2f(u, v) + f(v, v) \\ &= q_f(u) + 2f(u, v) + q_f(v) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow f(u, v) = \frac{1}{2} [q_f(u+v) - q_f(u) - q_f(v)]$$

$$\forall u, v \in E.$$

Def.: Uma função $q : E \rightarrow \mathbb{R}$ é chamada uma forma quadrática se existe $f \in B(E; E)$ tal que

$$q(v) = f(v, v)$$

VIMOS QUE SE $f \in B_S(E; E)$ ENTÃO q_f DEFINE UMA FORMA QUADRÁTICA. AGORA, A RECÍPROCA É VERDADEIRA? ISTO É TODA FORMA QUADRÁTICA PROVEN DE UMA $f \in B_S(E; E)$?

POR DEFINIÇÃO $q(v) = f(v, v)$ p/ ALGUMA $f \in B_S(E; E)$

DEFINA \tilde{f}

$$\tilde{f}(u, v) = \frac{1}{2} [f(u, v) + f(v, u)]$$

$\Rightarrow \tilde{f} \in B_S(E; E)$ E ALÉM DO MAIS $f(u, v) = \tilde{f}(v, v)$

$\therefore q(v) = \tilde{f}(v, v)$ p/ $\tilde{f} \in B_S(E; E)$.

TEOREMA: SEJAM $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ESP. VETORIAL SOBRE \mathbb{R} , $\dim E = n < \infty$, $f \in B(E; E)$. ENTÃO $\exists!$ $T \in \mathcal{L}(E; E)$ TAL QUE $f(u, v) = \langle u, Tv \rangle$, $\forall u, v \in E$.

Exemplo: $(\mathbb{R}^2, \langle \cdot, \cdot \rangle \text{ prod. int. usual})$ e $f \in B(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}^2)$ dada por

$$f(\underbrace{(x_1, x_2)}_u, \underbrace{(y_1, y_2)}_v) = x_1 y_1 - x_1 y_2 - x_2 y_1 + x_2 y_2$$

$$= (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

QUEM É T ? $\beta = \left\{ \begin{matrix} (1, 0) \\ (0, 1) \end{matrix} \right\}$ ENTÃO e_1 e_2

$\begin{cases} f(u, e_1) = \langle u, T e_1 \rangle \\ f(u, e_2) = \langle u, T e_2 \rangle \end{cases}$ E SABEMOS

$$T e_1 = \langle e_1, T e_1 \rangle \cdot e_1 + \langle e_2, T e_1 \rangle \cdot e_2$$

$$T e_2 = \langle e_1, T e_2 \rangle \cdot e_1 + \langle e_2, T e_2 \rangle \cdot e_2$$

analis

$$Te_1 = f(e_1, e_1) \cdot e_1 + f(e_2, e_1) \cdot e_2$$

$$Te_2 = f(e_1, e_2) \cdot e_1 + f(e_2, e_2) \cdot e_2$$

$$\therefore T(z_1, z_2) = \begin{pmatrix} f(e_1, e_1) & f(e_1, e_2) \\ f(e_2, e_1) & f(e_2, e_2) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$$

DEM. DO TEOREMA: SEJA $\sigma_0 \in E$ E DEFINA $h: E \rightarrow \mathbb{R}$
DADA POR $h(u) = f(u, \sigma_0)$.

$\vdash h$ É LINEAR POIS $f(\cdot, \sigma_0)$ É LINEAR

$\therefore h \in E^* \Rightarrow \exists T_{\sigma_0} \in E$ TAL QUE $h(u) = \langle u, T_{\sigma_0} \rangle$
TEOREMA

Logo

$$f(u, \sigma_0) = \langle u, T_{\sigma_0} \rangle.$$

COMO $\sigma_0 \in E$ É ARBITRÁRIO ENTÃO EXIBIMOS $T: E \rightarrow E$
TAL QUE

$$f(u, \sigma) = \langle u, T\sigma \rangle.$$

PRECISAMOS VERIFICAR QUE T É LINEAR E ÚNICA!

• LINEARIDADE: $T(\sigma_1 + \lambda \sigma_2) = T(\sigma_1) + \lambda T(\sigma_2)$, $\forall \sigma_1, \sigma_2 \in E$
 $\forall \lambda \in \mathbb{R}$.

SABEMOS QUE $f(u, \sigma_1 + \lambda \sigma_2) = \langle u, T(\sigma_1 + \lambda \sigma_2) \rangle$

$$f(u, \sigma_1) + \lambda f(u, \sigma_2) = \langle u, T\sigma_1 \rangle + \lambda \langle u, T\sigma_2 \rangle$$

spiral

/ /

$$\text{Assim } \langle u, T(v_1 + \lambda v_2) \rangle = \langle u, T(v_1) + \lambda T(v_2) \rangle$$
$$\forall u \in E \Rightarrow T(v_1 + \lambda v_2) = T(v_1) + \lambda T(v_2)$$

• TÉCNICA

Suponhamos que existam $T_1, T_2 : E \rightarrow E$ lineares tais que

$$f(u, v) = \langle u, T_1 v \rangle = \langle u, T_2 v \rangle, \forall u, v \in E$$

$$\Leftrightarrow \langle u, T_1 v \rangle = \langle u, T_2 v \rangle, \forall u, v \in E$$

$$\Leftrightarrow T_1 v = T_2 v, \forall v \in E \quad \therefore T_1 = T_2$$
